

授課教師：蕭凱文

Instructor:Hsiao Kai-Wen

課程名稱：數位孿生導論

Course Title : Introduction to Digital Twin

2026/5/6

課程代號：CS3057701 Course Code 學分數：3 Credits	必選修：選修/半學年 Required/Elective: Elective/Half Yr. 先修課程： Prerequisites
節次教室：M10(TR-412-1) M8(TR-412-1) M9(TR-412-1) Time/Location	
專業核心能力： Core Professional Competencies <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> 具備數理與邏輯推演能力</li> <li><input type="checkbox"/> 具備分析與解讀實驗數據能力</li> <li><input type="checkbox"/> 熟悉資訊專業基礎理論</li> <li><input type="checkbox"/> 具備產業實作應用與系統整合能力</li> <li><input type="checkbox"/> 增進溝通協調與團隊合作能力</li> </ul>	
課程網址： Course Website	
課程宗旨： Course Objectives <p>本課程旨在引導學生了解數位孿生 (Digital Twin) 的核心概念與應用價值，並透過實務操作，學習如何運用 NVIDIA Omniverse 與 Isaac Sim 建置高擬真虛擬場域進行模擬與測試。課程將結合理論與實務，從基礎建模、即時渲染、物理模擬，到智慧機器人與自動化系統的虛實整合，培養學員具備建構與應用數位孿生平台的能力，進而應用於智慧製造、智慧城市、智慧交通及機器人開發等領域。</p>	
課程大綱： Outline of Lectures <p>將圍繞以下主題展開課程</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 數位孿生介紹：              數位孿生的定義，發展歷史與未來趨勢              關鍵技術組成              產業應用案例介紹</li> <li>2. NVIDIA Omniverse:              基本圖形化介面操作              虛擬環境建置              即時協作與多軟體互通工作流程              物理模擬              使用 Python 製作插件與撰寫控制腳本。</li> <li>3. NVIDIA Issac Sim:              基本圖形化介面操作              虛擬環境，機器人與感測器建置              使用 Python 撰寫控制腳本。</li> <li>4. AI 與數位孿生結合              數據收集與合成資料生成              整合神經網路至模擬環境              強化學習在機器人模擬中的應用</li> </ol>	
授課方式： Method of Instruction <p>講授 Lecture：%</p> <p>分組討論 Group discussion：%</p> <p>案例研討 Case study：%</p> <p>操做練習 Practical exercises：%</p>	

講授 Lecture : %

教科書：  
Textbooks

參考書目：  
References

修課須知：  
Notice

評量方式：  
Grading

備註說明：  
Notes